

# 《分布式流媒体》实训项目

C/C++教学体系

# TNV DAY06

直播课

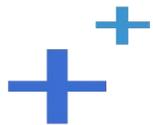


目录

业务服务类(service\_c)

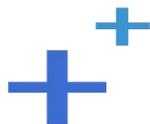
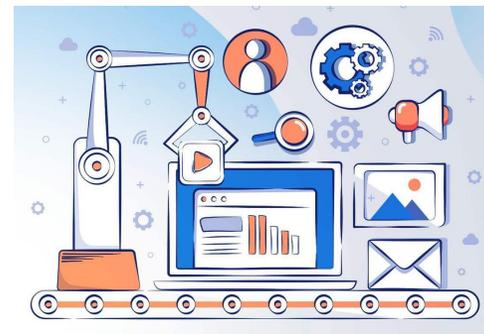
状态检查线程类(status\_c)

# 业务服务类(service\_c)



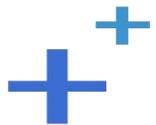
# 三级方法

- 将存储服务器加入组表：join
  - 互斥锁加锁
  - 在组表中查找待加入存储服务器所隶属的组
    - 若找到该组
      - 若待加入存储服务器已在该组的存储服务器列表中
        - 更新该列表中的相应记录
      - 若待加入存储服务器不在该组的存储服务器列表中
        - 将待加入存储服务器加入该列表
    - 若没有该组
      - 将待加入存储服务器所隶属的组加入组表
      - 将待加入存储服务器加入该组的存储服务器列表
  - 互斥锁解锁
  - 返回成功



# 三级方法

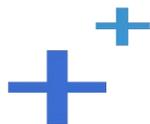
- 将存储服务器标为活动：beat
  - 互斥锁加锁
  - 在组表中查找待标记存储服务器所隶属的组
    - 若找到该组
      - 若待标记存储服务器已在该组的存储服务器列表中
        - 更新该列表中的相应记录
      - 若待标记存储服务器不在该组的存储服务器列表中
        - 处理失败
    - 若没有该组
      - 处理失败
  - 互斥锁解锁
  - 返回处理结果



# 三级方法

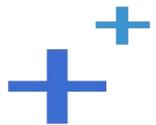
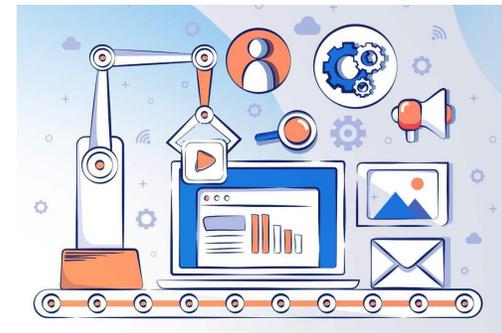
- 响应客户机存储服务器地址列表：saddrs
  - 应用ID是否合法
  - 应用ID是否存在
  - 根据用户ID获取其对应的组名
  - 根据组名获取存储服务器地址列表
  - 构造响应
  - 发送响应
  - 返回成功

包头			包体	
包体长度	命令(100)	状态	组名	存储服务器地址列表
8	1	1	包体长度	



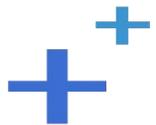
# 三级方法

- 根据用户ID获取其对应的组名：group\_of\_user
  - 实例化数据库访问对象
  - 连接数据库
  - 根据用户ID获取其对应的组名
  - 组名为空表示该用户没有组，为其随机分配一个
    - 获取全部组名
    - 随机抽取组名
    - 设置用户ID和组名的对应关系
  - 返回成功



# 三级方法

- 根据组名获取存储服务器地址列表：saddrs\_of\_group
  - 互斥锁加锁
  - 根据组名在组表中查找特定组
    - 若找到该组
      - 若该组的存储服务器列表非空
        - 在该组的存储服务器列表中，从随机位置开始最多抽取三台活动存储服务器
        - 若没有处于活动状态的存储服务器
          - 处理失败
      - 若该组的存储服务器列表为空
        - 处理失败
    - 若没有该组
      - 处理失败
  - 互斥锁解锁
  - 返回处理结果

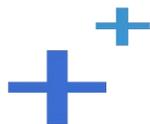


# 底层方法

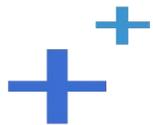
- 应答成功: ok
  - 构造响应
  - 发送响应
- 应答错误: error
  - 错误描述
  - 构造响应
  - 发送响应

包头		
包体长度	命令(100)	状态
8	1	1

包头			包体	
包体长度	命令(100)	状态	错误号	错误描述
8	1	1	2	<=1024



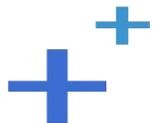
# 状态检查线程类(status\_c)



# 属性和构造

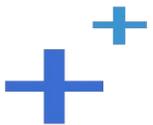
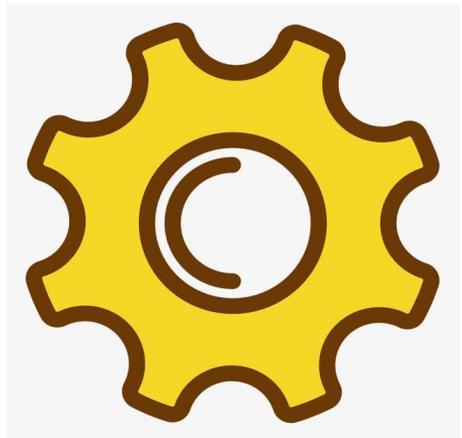
- 成员变量
  - 是否终止: m\_stop
- 构造函数: status\_c
  - 初始化m\_stop为false

status_c
- m_stop: bool
+ status_c () void
+ status_c (status_c: const ) void
+ status_c (status_c &&) void
+ stop () void
# run () void *
- check () int



# 方法

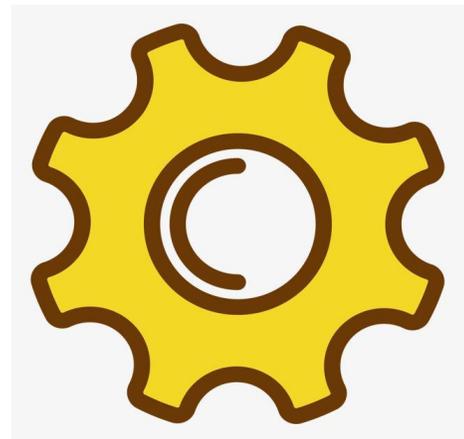
- 终止线程：stop
  - 将m\_stop置为true
- 线程过程：run
  - 若线程不终止，则持续循环
    - 获取当前时间
    - 若当前时间距离上次检查时间已足够久
      - 检查存储服务器状态
      - 更新上次检查时间为当前时间
  - 退出循环，线程终止



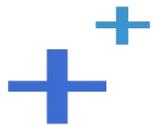
# 方法

- 线程过程：run

```
for (time_t last = time(NULL); !m_stop; sleep(1)) {  
    time_t now = time(NULL); // 现在  
  
    // 若现在距离最近一次检查存储服务器状态已足够久  
    if (now - last >= cfg_interval) {  
        check(); // 检查存储服务器状态  
        last = now; // 更新最近一次检查时间  
    }  
}
```



# 附录：程序清单



# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

// 将存储服务器加入组表

```
int service_c::join(storage_join_t const* sj, char const* saddr) const {  
    // 互斥锁加锁  
    if ((errno = pthread_mutex_lock(&g_mutex)) {  
        logger_error("call pthread_mutex_lock fail: %s",  
                    strerror(errno));  
        return ERROR;  
    }  
}
```

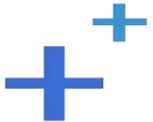
// 在组表中查找待加入存储服务器所隶属的组

```
std::map<std::string, std::list<storage_info_t> >::iterator  
    group = g_groups.find(sj->sj_groupname);  
if (group != g_groups.end()) { // 若找到该组  
    // 遍历该组的存储服务器列表  
    std::list<storage_info_t>::iterator si;
```



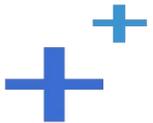
# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
for (si = group->second.begin();
     si != group->second.end(); ++si)
    // 若待加入存储服务器已在该列表中
    if (!strcmp(si->si_hostname, sj->sj_hostname) &&
        !strcmp(si->si_addr, saddr)) {
        // 更新该列表中的相应记录
        strcpy(si->si_version, sj->sj_version); // 版本
        si->si_port = sj->sj_port; // 端口号
        si->si_stime = sj->sj_stime; // 启动时间
        si->si_jtime = sj->sj_jtime; // 加入时间
        si->si_btime = sj->sj_jtime; // 心跳时间
        si->si_status = STORAGE_STATUS_ONLINE; // 状态
        break;
    }
// 若待加入存储服务器不在该列表中
```



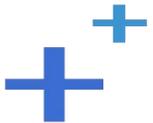
# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
if (si == group->second.end()) {  
    // 将待加入存储服务器加入该列表  
    storage_info_t si;  
    strcpy(si.si_version, sj->sj_version); // 版本  
    strcpy(si.si_hostname, sj->sj_hostname); // 主机名  
    strcpy(si.si_addr, saddr); // IP地址  
    si.si_port = sj->sj_port; // 端口号  
    si.si_stime = sj->sj_stime; // 启动时间  
    si.si_jtime = sj->sj_jtime; // 加入时间  
    si.si_btime = sj->sj_jtime; // 心跳时间  
    si.si_status = STORAGE_STATUS_ONLINE; // 状态  
    group->second.push_back(si);  
}  
}  
else { // 若没有该组
```



# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
// 将待加入存储服务器所隶属的组加入组表
g_groups[sj->sj_groupname] = std::list<storage_info_t>();
// 将待加入存储服务器加入该组的存储服务器列表
storage_info_t si;
strcpy(si.si_version, sj->sj_version); // 版本
strcpy(si.si_hostname, sj->sj_hostname); // 主机名
strcpy(si.si_addr, saddr); // IP地址
si.si_port = sj->sj_port; // 端口号
si.si_stime = sj->sj_stime; // 启动时间
si.si_jtime = sj->sj_jtime; // 加入时间
si.si_btime = sj->sj_jtime; // 心跳时间
si.si_status = STORAGE_STATUS_ONLINE; // 状态
g_groups[sj->sj_groupname].push_back(si);
}
```

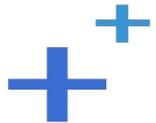


# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
// 互斥锁解锁
if ((errno = pthread_mutex_unlock(&g_mutex)) {
    logger_error("call pthread_mutex_unlock fail: %s",
                strerror(errno));
    return ERROR;
}

return OK;
}

// 将存储服务标为活动
int service_c::beat(char const* groupname, char const* hostname,
                   char const* saddr) const {
    // 互斥锁加锁
    if ((errno = pthread_mutex_lock(&g_mutex)) {
```

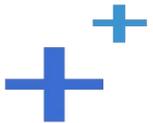


# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
        logger_error("call pthread_mutex_lock fail: %s",
                    strerror(errno));
    return ERROR;
}

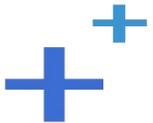
int result = OK;

// 在组表中查找待标记存储服务器所隶属的组
std::map<std::string, std::list<storage_info_t> >::iterator
    group = g_groups.find(groupname);
if (group != g_groups.end()) { // 若找到该组
    // 遍历该组的存储服务器列表
    std::list<storage_info_t>::iterator si;
    for (si = group->second.begin();
         si != group->second.end(); ++si)
```



# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
// 若待标记存储服务器已在该列表中
if (!strcmp(si->si_hostname, hostname) &&
    !strcmp(si->si_addr, saddr)) {
    // 更新该列表中的相应记录
    si->si_btime = time(NULL);           // 心跳时间
    si->si_status = STORAGE_STATUS_ACTIVE; // 状态
    break;
}
// 若待标记存储服务器不在该列表中
if (si == group->second.end()) {
    logger_error("storage not found, groupname: %s, "
                "hostname: %s, saddr: %s", groupname, hostname, saddr);
    result = ERROR;
}
}
```

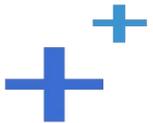


# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
else { // 若没有该组
    logger_error("group not found, groupname: %s", groupname);
    result = ERROR;
}

// 互斥锁解锁
if ((errno = pthread_mutex_unlock(&g_mutex)) {
    logger_error("call pthread_mutex_unlock fail: %s",
                strerror(errno));
    return ERROR;
}

return result;
}
```



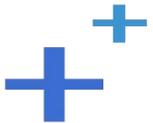
# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

// 响应客户机存储服务器地址列表

```
int service_c::saddrs(acl::socket_stream* conn,
    char const* appid, char const* userid) const {
    // 应用ID是否合法
    if (valid(appid) != OK) {
        error(conn, -1, "invalid appid: %s", appid);
        return ERROR;
    }
}
```

// 应用ID是否存在

```
if (std::find(g_appids.begin(), g_appids.end(),
    appid) == g_appids.end()) {
    error(conn, -1, "unknown appid: %s", appid);
    return ERROR;
}
```



# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

// 根据用户ID获取其对应的组名

```
std::string groupname;  
if (group_of_user(appid, userid, groupname) != OK) {  
    error(conn, -1, "get groupname fail");  
    return ERROR;  
}
```

// 根据组名获取存储服务器地址列表

```
std::string saddr;  
if (saddr_of_group(groupname.c_str(), saddr) != OK) {  
    error(conn, -1, "get storage address fail");  
    return ERROR;  
}
```

```
logger("appid: %s, userid: %s, groupname: %s, saddr: %s",
```



# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
appid, userid, groupname.c_str(), saddr.c_str());
```

```
// |包体长度|命令|状态|组名|存储服务器地址列表|
```

```
// | 8 | 1 | 1 | 包体长度 |
```

```
// 构造响应
```

```
long long bodylen = STORAGE_GROUPNAME_MAX + 1 + saddr.size() + 1;
```

```
long long resplen = HEADLEN + bodylen;
```

```
char resp[resplen] = {};
```

```
htonl(bodylen, resp);
```

```
resp[BODYLEN_SIZE] = CMD_TRACKER_REPLY;
```

```
resp[BODYLEN_SIZE+COMMAND_SIZE] = 0;
```

```
strncpy(resp + HEADLEN, groupname.c_str(), STORAGE_GROUPNAME_MAX);
```

```
strcpy(resp + HEADLEN + STORAGE_GROUPNAME_MAX + 1, saddr.c_str());
```

```
// 发送响应
```



# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

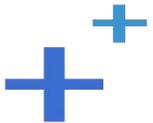
```
    if (conn->write(resp, resplen) < 0) {
        logger_error("write fail: %s, resplen: %lld, to: %s",
                    acl::last_serror(), resplen, conn->get_peer());
        return ERROR;
    }

    return OK;
}
```

// 根据用户ID获取其对应的组名

```
int service_c::group_of_user(char const* appid,
    char const* userid, std::string& groupname) const {
    db_c db; // 数据库访问对象

    // 连接数据库
```



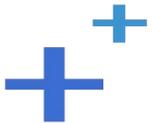
# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
if (db.connect() != OK)
    return ERROR;

// 根据用户ID获取其对应的组名
if (db.get(userid, groupname) != OK)
    return ERROR;

// 组名为空表示该用户没有组，为其随机分配一个
if (groupname.empty()) {
    logger("groupname is empty, appid: %s, userid: %s, allocate one",
          appid, userid);

    // 获取全部组名
    std::vector<std::string> groupnames;
    if (db.get(groupnames) != OK)
```

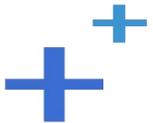


# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
        return ERROR;
    if (groupnames.empty()) {
        logger_error("groupnames is empty, appid: %s, userid: %s",
                    appid, userid);
        return ERROR;
    }

    // 随机抽取组名
    srand(time(NULL));
    groupname = groupnames[rand() % groupnames.size()];

    // 设置用户ID和组名的对应关系
    if (db.set(appid, userid, groupname.c_str()) != OK)
        return ERROR;
}
```

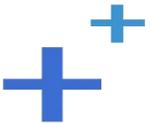


# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
        return OK;
    }

    // 根据组名获取存储服务器地址列表
    int service_c::saddrs_of_group(char const* groupname,
        std::string& saddrs) const {
        // 互斥锁加锁
        if ((errno = pthread_mutex_lock(&g_mutex))) {
            logger_error("call pthread_mutex_lock fail: %s",
                strerror(errno));
            return ERROR;
        }

        int result = OK;
```



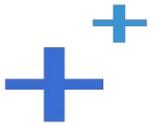
# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
// 根据组名在组表中查找特定组
std::map<std::string, std::list<storage_info_t> >::const_iterator
    group = g_groups.find(groupname);
if (group != g_groups.end()) { // 若找到该组
    if (!group->second.empty()) { // 若该组的存储服务器列表非空
        // 在该组的存储服务器列表中，从随机位置开
        // 始最多抽取三台处于活动状态的存储服务器
        srand(time(NULL));
        int nsis = group->second.size();
        int nrand = rand() % nsis;
        std::list<storage_info_t>::const_iterator si =
            group->second.begin();
        int nacts = 0;
        for (int i = 0; i < nsis + nrand; ++i, ++si) {
            if (si == group->second.end())
```



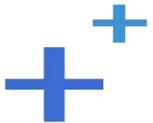
# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
        si = group->second.begin();
logger("i: %d, nrand: %d, addr: %s, port: %u, "
       "status: %d", i, nrand, si->si_addr, si->si_port,
       si->si_status);
if (i >= nrand && si->si_status ==
    STORAGE_STATUS_ACTIVE) {
    char saddr[256];
    sprintf(saddr, "%s:%d", si->si_addr, si->si_port);
    saddrs += saddr;
    saddrs += ";";
    if (++nacts >= 3)
        break;
}
}
if (!nacts) { // 若没有处于活动状态的存储服务器
```



# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
        logger_error("no active storage in group %s",
                    groupname);
        result = ERROR;
    }
}
else { // 若该组的存储服务器列表为空
    logger_error("no storage in group %s", groupname);
    result = ERROR;
}
}
else { // 若没有该组
    logger_error("not found group %s", groupname);
    result = ERROR;
}
```



# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
// 互斥锁解锁
if ((errno = pthread_mutex_unlock(&g_mutex)) {
    logger_error("call pthread_mutex_unlock fail: %s",
                strerror(errno));
    return ERROR;
}

return result;
}

////////////////////////////////////

// 应答成功
bool service_c::ok(acl::socket_stream* conn) const {
    // |包体长度|命令|状态|
```



# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
// | 8 | 1 | 1 |
// 构造响应
long long bodylen = 0;
long long resplen = HEADLEN + bodylen;
char resp[resplen] = {};
hton(bodylen, resp);
resp[BODYLEN_SIZE] = CMD_TRACKER_REPLY;
resp[BODYLEN_SIZE+COMMAND_SIZE] = 0;

// 发送响应
if (conn->write(resp, resplen) < 0) {
    logger_error("write fail: %s, resplen: %lld, to: %s",
                acl::last_serror(), resplen, conn->get_peer());
    return false;
}
```



# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
        return true;
    }

    // 应答错误
    bool service_c::error(acl::socket_stream* conn, short errnumb,
        char const* format, ...) const {
        // 错误描述
        char errdesc[ERROR_DESC_SIZE];
        va_list ap;
        va_start(ap, format);
        vsnprintf(errdesc, ERROR_DESC_SIZE, format, ap);
        va_end(ap);
        logger_error("%s", errdesc);
        acl::string desc;
        desc.format("[%s] %s", g_hostname.c_str(), errdesc);
    }
}
```



# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
memset(errdesc, 0, sizeof(errdesc));  
strncpy(errdesc, desc.c_str(), ERROR_DESC_SIZE - 1);  
size_t desclen = strlen(errdesc);  
desclen += desclen != 0;
```

```
// |包体长度|命令|状态|错误号|错误描述|  
// | 8 | 1 | 1 | 2 | <=1024 |  
// 构造响应  
long long bodylen = ERROR_NUMB_SIZE + desclen;  
long long resplen = HEADLEN + bodylen;  
char resp[resplen] = {};  
htonl(bodylen, resp);  
resp[BODYLEN_SIZE] = CMD_TRACKER_REPLY;  
resp[BODYLEN_SIZE+COMMAND_SIZE] = STATUS_ERROR;  
ston(errnumb, resp + HEADLEN);
```

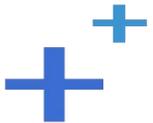


# TNV/src/02\_tracker/08\_service.cpp

```
if (desclen)
    strcpy(resp + HEADLEN + ERROR_NUMB_SIZE, errdesc);

// 发送响应
if (conn->write(resp, resplen) < 0) {
    logger_error("write fail: %s, resplen: %lld, to: %s",
                acl::last_serror(), resplen, conn->get_peer());
    return false;
}

return true;
}
```

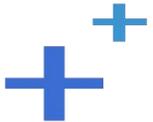


# TNV/src/02\_tracker/09\_status.h

```
// 跟踪服务器
// 声明存储服务器状态检查线程类
//
#pragma once

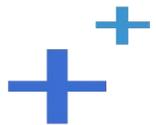
#include <lib_acl.hpp>
//
// 存储服务器状态检查线程类
//
class status_c: public acl::thread {
public:
    // 构造函数
    status_c(void);

    // 终止线程
```



# TNV/src/02\_tracker/09\_status.h

```
void stop(void);  
  
protected:  
    // 线程过程  
    void* run(void);  
  
private:  
    // 检查存储服务器状态  
    int check(void) const;  
  
    bool m_stop; // 是否终止  
};
```



# TNV/src/02\_tracker/10\_status.cpp

```
// 跟踪服务器
// 实现存储服务器状态检查线程类
//
#include <unistd.h>
#include "01_globals.h"
#include "09_status.h"

// 构造函数
status_c::status_c(void): m_stop(false) {
}

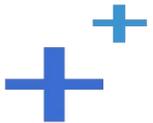
// 终止线程
void status_c::stop(void) {
    m_stop = true;
}
```



# TNV/src/02\_tracker/10\_status.cpp

// 线程过程

```
void* status_c::run(void) {  
    for (time_t last = time(NULL); !m_stop; sleep(1)) {  
        time_t now = time(NULL); // 现在  
  
        // 若现在距离最近一次检查存储服务器状态已足够久  
        if (now - last >= cfg_interval) {  
            check(); // 检查存储服务器状态  
            last = now; // 更新最近一次检查时间  
        }  
    }  
  
    return NULL;  
}
```



# 复习课见